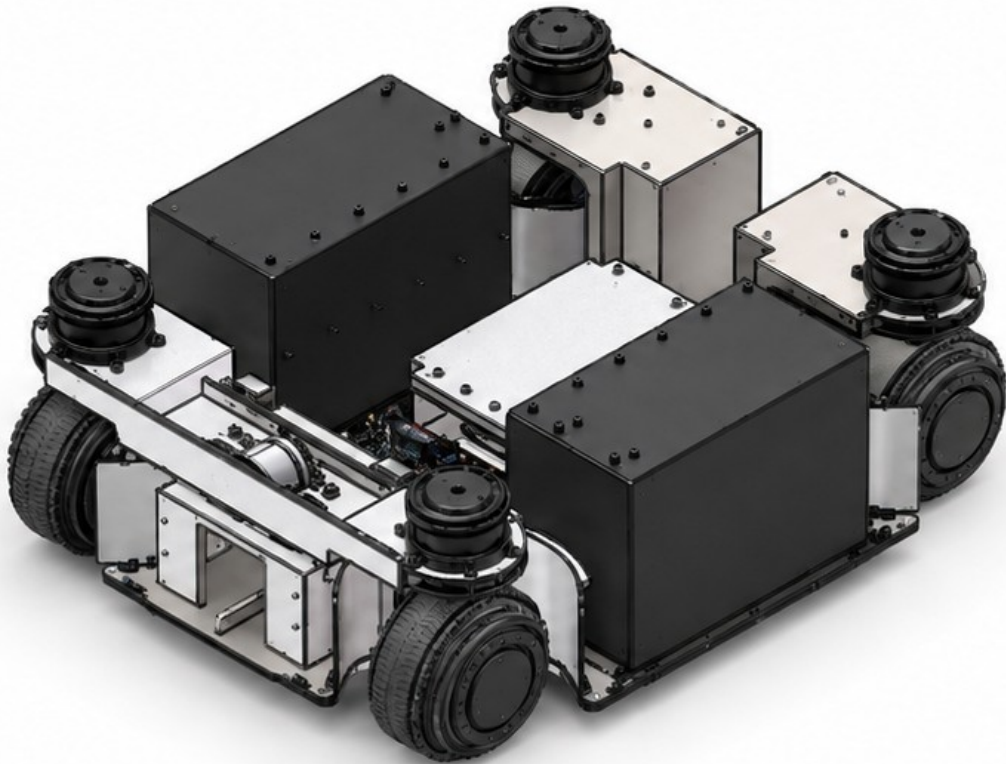


四转四驱移动机器人底盘

FOUR-WHEEL STEERING & DRIVE MOBILE BASE



700×600×300

外形尺寸 / mm

50 kg

整机自重

150 kg

额定负载

1.4 m/s

最大速度

动力与执行参数

POWER & ACTUATION

动力电池

48 V · 52 Ah

行走电机

200 r/min
8 N·m

转向电机

13.6 rad/s
12 N·m

支持 ROS 1 / ROS 2 · 开放二次开发接口 · 支持底盘尺寸定制

驱动转向一体化模组

INTEGRATED DRIVE & STEERING MODULE

VIEW A



VIEW B



行走驱动与转向执行一体化 · 顶部法兰安装 · 单轮独立驱动与转向

关键性能参数

KEY PERFORMANCE DATA

行走电机转速

200 r/min

行走电机转矩

8 N·m

转向角速度

13.6 rad/s

转向电机转矩

12 N·m

注：模组外形、安装孔位及电气接口以最终二维图纸和技术协议为准。